

## Programar es crear

César Sánchez Sánchez

&lt;cesar.sanchez@stanford.edu&gt;

## «Empaquetar tapones»: solución

El enunciado de este problema apareció en el número 149 de Novática (enero-febrero 2001, p. 75). Es el programa H de los planteados en el 24º Concurso Internacional de Programación de ACM (2000)

```
// La solución se basa en la siguiente observación:
// si existe una solución entonces existe una solución
// en la que los tapones están lo más pegados posible
// cada uno a un vértice. Así, sólo es necesario probar
// todas las posibilidades tapón-vértice, teniendo en
// cuenta que el tapón puede estar a su vez en dos
// posiciones. En total: 3*2*1 = 6 colocaciones, con
// 8 posiciones, dando un total de 48 pruebas por entrada.

#include <stdio.h>
#include <assert.h>
#include <math.h>

//
// para comparación entre dobles
//
#define EPSILON 0.0001
#define ISZERO(x) ((fabs(x))<EPSILON)
#define FLOAT_EQ(x,y) ((fabs(x-y))<EPSILON)

//
// algunas clases auxiliares
//
class Point {
public:
    Point() {}
    Point(double a, double b) : x(a), y(b) {}
    double x, y;
};

class Vector {
public:
    Vector() {}
    Vector(double a, double b) : x(a), y(b) {}
    Vector(Point hd, Point tl) {
        x = hd.x - tl.x;
        y = hd.y - tl.y;
    }
    Vector perp () { return Vector(-y, x); }
    void normalize () {
        double n = sqrt(x*x + y*y);
        x /= n;
        y /= n;
    }
    double x, y;
};

class Triangle {
public:
    Triangle() {}
    Point vertex[ 3];
    Vector side[ 3];
};

class Tops {
public:
    double rad_up(int topid, int pos) {
        assert(topid>=0 && topid<=2);
        return rad[ topid][ (pos & 1<<topid)?1:0];
    }
    double rad_down(int topid, int pos) {
        assert(topid>=0 && topid<=2);
        return rad[ topid][ (pos & 1<<topid)?0:1];
    }
    double max(int t) { return
        rad[ t][ 0]>rad[ t][ 1]?rad[ t][ 0]:rad[ t][ 1]; }
};
```

```
double rad[ 3][ 2];
};

//
// calcula el corte entre dos rectas, sabiendo que se cortan
//
Point
cut(Point p1, Vector v1, Point p2, Vector v2) {
    Point res;

    if (ISZERO(v1.x)) {
        res.x = p1.x;
        res.y = p2.y + (res.x - p2.x) * (v2.y/v2.x);
    } else if (ISZERO(v2.x)) {
        res.x = p2.x;
        res.y = p1.y + (res.x - p1.x) * (v1.y/v1.x);
    } else {
        double A = v1.y / v1.x ;
        double B = v2.y / v2.x ;
        res.x = ( p2.y - p1.y + A * p1.x - B * p2.x )
/ (A-B);
        res.y = p1.y + A * (res.x - p1.x);
    }
    return res;
}

//
// distancia entre dos puntos y distancia punto-recta
//
double
dist(Point &c1, Point &c2) {
    return sqrt((c1.x-c2.x)*(c1.x-c2.x)+
        (c1.y-c2.y)*(c1.y-c2.y));
}

double
dist(Point &p, Point &pr, Vector&vr ) {
    Vector perp = vr.perp ();
    perp.normalize ();
    Point p2 = cut (p,perp,pr,vr);
    return dist(p,p2);
}

//
// variables globales para el triángulo y los tapones
//
Triangle the_triangle;
Tops the_tops;

//
// construye el triángulo dadas las longitudes de los lados
//
void
build_triangle(double l1, double l2, double l3) {
    double x = ( l3*l3 - l2*l2 + l1*l1 ) / ( 2 *
l1);
    double y = sqrt( l3*l3 - x*x);

    Point p0(0.0,0.0);
    Point p1(l1 ,0.0);
```

```

Point p2(x ,y );

the_triangle.vertex[ 0] = p0;
the_triangle.vertex[ 1] = p1;
the_triangle.vertex[ 2] = p2;

the_triangle.side[ 0] = Vector(p1,p0);
the_triangle.side[ 1] = Vector(p2,p1);
the_triangle.side[ 2] = Vector(p0,p2);
}

//
//calcula la posición del centro de un tapón «pegado»
//a un vértice dado
Point
calc_pos(int top, int v_id) {
    Vector d1 = the_triangle.side[ (v_id+2)%3];
    Vector d2 = the_triangle.side[ v_id];

    Vector perp1 = d1.perp ();
    perp1.normalize();
    Vector perp2 = d2.perp ();
    perp2.normalize();

    Point p1 = the_triangle.vertex[ v_id];
    p1.x += (perp1.x * the_tops.max(top));
    p1.y += (perp1.y * the_tops.max(top));

    Point p2 = the_triangle.vertex[ v_id];
    p2.x += (perp2.x * the_tops.max(top));
    p2.y += (perp2.y * the_tops.max(top));

    return cut(p1,d1, p2,d2);
}

//
//comprueba si el tapón centrado en el punto dado está
//dentro del triángulo
//
int
is_inside(int topid, Point & c) {
    double rad = the_tops.max(topid);

    if ((dist(c,the_triangle.vertex[ 0],the_triangle.
        side[ 0])<(rad- EPSILON)) ||
        (dist(c,the_triangle.vertex[ 1],the_triangle.
        side[ 1])<(rad-EPSILON)) ||
        (dist(c,the_triangle.vertex[ 2],the_triangle.
        side[ 2])<(rad-EPSILON))) {
        return 0;
    }
    return 1;
}

//
//intenta poner el tapón top0 en el vértice 0,
//el top1 en el vértice 1 y el top2 en el
//vértice2 de todas las maneras posibles
//
int
try_pos(int top0, int top1, int top2) {
    if (top0==top1 || top0==top2 || top1==top2) {
        return 0;
    }
}

Point c0 = calc_pos(top0,0);
Point c1 = calc_pos(top1,1);
Point c2 = calc_pos(top2,2);

double dist0 = dist(c0,c1);
double dist1 = dist(c1,c2);
double dist2 = dist(c2,c0);

if ((!is_inside(top0,c0)) ||
    (!is_inside(top1,c1)) || (!is_inside(top2,c2)))
    { return 0;
}

// intenta todas las posibles posturas
// de los taponés

for (int pos=0; pos<8; pos++) {
    if ((dist0 >= the_tops.rad_up (top0,pos) +
        the_tops.rad_up (top1,pos)) &&
        (dist0 >= the_tops.rad_down(top0,pos) +
        the_tops.rad_down(top1,pos)) &&
        (dist1 >= the_tops.rad_up (top1,pos) +
        the_tops.rad_up (top2,pos)) &&
        (dist1 >= the_tops.rad_down(top1,pos) +
        the_tops.rad_down(top2,pos)) &&
        (dist2 >= the_tops.rad_up (top0,pos) +
        the_tops.rad_up (top2,pos)) &&
        (dist2 >= the_tops.rad_down(top0,pos) +
        the_tops.rad_down(top2,pos))) {
        return 1;
    }
}
return 0;
}

int
main(int argc, char * argv[] ) {

    unsigned int l1, l2 ,l3;
    int round = 1;
    int i,j,k;

    while (1) {
        if (scanf(«%d %d %d %lf %lf %lf %lf %lf %lf»,
            &l1, &l2, &l3,
            &the_tops.rad[ 0][ 0], &the_tops.rad[ 0][ 1],
            &the_tops.rad[ 1][ 0], &the_tops.rad[ 1][ 1],
            &the_tops.rad[ 2][ 0], &the_tops.rad[ 2][ 1])
            < 9) {
            exit(0);
        }
        if (l1==0 && l2==0 && l3==0) {
            break;
        }
        for (i=0;i<3;i++) {
            the_tops.rad[ i][ 0] /=2.0;
            the_tops.rad[ i][ 1] /=2.0;
        }

        //construye el triángulo
        build_triangle((double)l1, (double)l2, (double)l3);

        //prueba en todas las posiciones
        if (round>1) {
            printf(«\n»);
        }
        printf(«Triangle number %d:\n»,round);
        for (i=0;i<3;i++) {
            for (j=0;j<3;j++) {
                for (k=0;k<3;k++) {
                    if (try_pos(i,j,k)) {
                        printf(«All three stoppers will fit in
                            the triangular space.\n»);
                        goto next;
                    }
                }
            }
        }
        printf(«Stoppers will not fit in the triangula-
            lar space.\n»);
        next:
            round++;
    }
    return 1;
}

```